

# Вычитание сил инерции и тяготения

А.В. Рыков <sup>1</sup>

Гравитационные, инерционные, электрические и магнитные взаимодействия с космической средой приводят к ее деформациям. Ускорение силы тяжести задает деформацию [Рыков, 2001]:

$$\Delta r_g = \sqrt{\frac{g}{4\pi E_\sigma S}} = 1.2703 \cdot 10^{-22}, \text{ м}, \quad (1)$$

где  $E_\sigma = \sqrt{\gamma \xi} = 0.7744$ ,  $a^{-1} \text{ м}^3 \text{ с}^{-3}$ ;  $S = \alpha^{-2} \frac{e_0}{4\pi r^4}$ ;  $S = 6.255854 \cdot 10^{43}, \text{ Км}^{-4}$ .

В формулу (1) в целях экономии места уже подставлено значение ускорения силы тяжести для Земли - 9.82. Полученная величина деформации дает представление о реальных ее величинах. Ускорение любой массы приводит к деформации среды:

$$f = ma = 16\pi\alpha^{-1} b \cdot \Delta r_a. \quad (2)$$

Таким образом, сила инерции определяется как упругое сопротивление среды любому ускорению массы тела. Среда обитания вещества задает такие фундаментальные свойства вещества как гравитация и инерция. Она позволяет, изменяя величину деформации, влиять на действующую силу тяготения; уменьшая величину инерционной деформации, можно "ликвидировать" инерцию или придать ей "отрицательные" свойства.

Технология воздействия на среду открывает путь к безинерционным способам движения в среде и конвертированию упругой энергии среды в энергию вещества. Средства воздействия на структуру среды хорошо известны. Например, Луна создает в области либрации деформацию среды, равную по величине и противоположную по направлению деформации от Земли. В этой области присутствует деформационный фон только от других планет и Солнца, притяжение тел Луной и Землей отсутствует. Электрическая напряженность, созданная в среде, также воздействует на ее деформацию. Электростатическая напряженность способна компенсировать силу тяжести; например, электрическая напряженность в среде, равная  $1,1402 \cdot 10^{10}$  В/м, способна компенсировать силу тяготения Земли. Практически такой способ воздействия на среду нереален. Желаемый результат получен в опыте [2,3,4, Рошин, Годин, 2000] с применением переменного магнитного напряжения в среде при вращательном движении. Согласно

формуле Максвелла  $E_z = \ell \frac{dB_x}{dt}$ , производная по времени для магнитной индукции дает электрическую напряженность в среде, способную компенсировать деформацию среды и управлять тяжестью опытной массы. Для простоты оценочных расчетов можно взять формулу  $E_z = V \cdot B_x = V \cdot v \cdot H$ , где  $V$  - линейная скорость вращения ротора в конверторе.

<sup>1</sup> Авторские права © А.В. Рыков, 2001

Анатолий Васильевич Рыков, руководитель лаборатории сейсмометрии и инженерной сейсмологии Объединенного института физики Земли им. О.Ю. Шмидта РАН, email: rykov@uife-ras.scgis.ru.

Эта электрическая напряженность вызывает деформацию  $\Delta r_E = \frac{e_o E_z}{b} = \frac{e_o v H}{b} V$ , м.

Достаточно, чтобы данная деформация вычиталась из гравитационной деформации среды, и сила притяжения к Земле уменьшится:  $\Delta g_- = \Delta r_g - \Delta r_E$ . Этот эффект наблюдался при работе конвертора. Так как в роторе вращались дискретно расположенные магниты, то наблюдается средний эффект уменьшения силы тяжести величиной около 35%. На самом деле в некоторые моменты времени воздействие переменной магнитной индукции в конкретной области среды варьируется при вращении ротора от предельной, приводящей к появлению реальных электронов и позитронов, до нуля и нормальной силы тяготения Земли. В среднем получается 35% изменения силы тяготения, а аннигиляция электронов и позитронов, возникающих при разрыве диполей, порождает наблюдаемый эллипсоид излучения вокруг ротора.

Одновременно с указанными эффектами свечения и изменения силы тяжести происходит уменьшение инерции ротора. В замкнутой системе магнитной напряженности найдется компонента, действие которой компенсирует деформацию среды ускорительного происхождения. Уменьшение инерции вызовет эффект ускоренного вращения ротора подобно приему, используемому фигуристами на льду, в «независимости» от прилагаемого внешнего вращательного момента. Это явление наблюдалось при оборотах ротора более 550 об/мин. Экспериментаторы допускали вращение ротора и отдачу вырабатываемой электроэнергии в цепь внешнего потребителя на время до 15 минут и мощностью до 6 кВт. Время ограничивалось умышленно по причинам техники безопасности, условия которой еще неизвестны. Запуски проводились до 80 раз и каждый раз все эффекты работы конвертора повторялись. С точки зрения «пустотной» физики существование подобных «вечных» двигателей просто нонсенс в силу закона сохранения энергии. Наличие среды обитания вещества гарантирует выполнение этого закона: упругая энергия структуры среды конвертируется в энергию вещества со строгим выполнением закона сохранения энергии.

Введение в рассмотрение среды, объективно существующей в Природе, не только способно решить проблемы познания Природы, но и предоставляет возможности для безынерционного движения, организации антигравитации и источника неограниченной энергии.

## ЛИТЕРАТУРА

1. Рыков А.В. Начала натурной физики // ОИФЗ РАН., М., 2001, 59 с.
2. Рощин В.В., Годин С.М. Экспериментальное исследование физических эффектов в динамической магнитной системе // Письма в ЖТФ"(2000, том 26, вып.24).
3. Рощин В.В., Годин С.М. Экспериментальное исследование физических эффектов в динамической магнитной системе // Фундаментальные проблемы естествознания и техники, т.1. СПб., 2000, С.202-205.
4. Золотарев В.Ф., Рощин В.В., Годин С.М. О структуре пространства-времени и некоторых взаимодействиях // М.: Изд-во "Прест", 2000, 309 с.